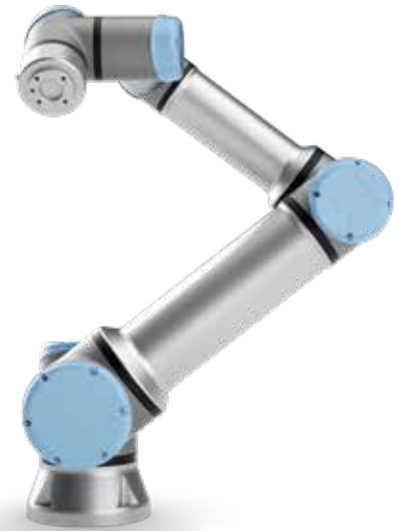


# UR16e

## Ficha técnica



### Specification

|                    |   |
|--------------------|---|
| Carga útil         | 16 kg (35,3 lbs)  |
| Alcance            | 900 mm (35,4 in)  |
| Grados de libertad | 6 articulaciones giratorias   |
| Programación       | Interfaz gráfica del usuario PolyScope con pantalla táctil de 12" con soporte |

### Rendimiento

|   |  |
|---|--|
| Consumo promedio máximo                         | 585 W  |
| Consumo típico en regimen de operación moderado | 350 W  |
| Operación de colaboración                       | 17 funciones de seguridad ajustables avanzadas, incluyendo supervisión del codo. Control remoto de acuerdo con ISO 10218 |

|                 |  |
|-----------------|--|
| Certificaciones | EN ISO 13849-1, PLd Category 3, y EN ISO 10218-1 |
|-----------------|--|

|            |              |           |
|------------|--------------|-----------|
| Sensor F/T | Fuerza X-Y-Z | Par X-Y-Z |
| Rango      | 160.0 N      | 10.00 Nm  |
| Resolución | 5.0 N        | 0.2 Nm    |
| Precisión  | 5.5 N        | 0.5 Nm    |

### Movimiento

|   |                   |                  |
|---|-------------------|------------------|
| Repetibilidad de posición con carga, según ISO 9283 | +/- 0.05 mm       |                  |
| Movim. del eje del brazo robot                      | Radio de acción   | Velocidad máxima |
| Base  | ± 360°            | ± 120°/s         |
| Hombro  | ± 360°            | ± 120°/s         |
| Codo  | ± 360°            | ± 180°/s         |
| Muñeca 1  | ± 360°            | ± 180°/s         |
| Muñeca 2  | ± 360°            | ± 180°/s         |
| Muñeca 3  | ± 360°            | ± 180°/s         |
| Velocidad típica de TCP                             | 1 m/s (39,4 in/s) |                  |

### Funciones

|                       |                   |
|-----------------------|-------------------|
| Clasificación IP      | IP54              |
| Clase ISO Sala limpia | 5                 |
| Ruido                 | Menos de 65 dB(A) |

|                   |                       |
|-------------------|-----------------------|
| Montaje del robot | Cualquier orientación |
|-------------------|-----------------------|

|                               |   |
|-------------------------------|---|
| Puertos de E/S en herramienta |   |
| Entrada digital               | 2 |
| Salida digital                | 2 |
| Entrada analógica             | 2 |

|                               |         |
|-------------------------------|---------|
| Voltaje en E/S de herramienta | 12/24 V |
|-------------------------------|---------|

|                                 |   |
|---------------------------------|---|
| Corriente en E/S de herramienta | 2 A (Clavija dual) 1 A (Clavija simple) |
|---------------------------------|---|

### Características físicas

|                                    |                                 |
|------------------------------------|---------------------------------|
| Huella                             | Ø 190 mm                        |
| Materiales                         | Aluminio, plástico de PP, acero |
| Tipo de conector para herramientas | M8   M8 8-pin                   |
| Long. cable del brazo robótico     | 6 m (236 in)                    |
| Peso con cable                     | 33,1 kg (73 lbs)                |
| Rango de temperatura ambiente      | 0-50°C                          |
| Humedad                            | 90% RH (sin condensación)       |

## Caja de control

### Funciones

|                  |      |
|------------------|------|
| Clasificación IP | IP44 |
|------------------|------|

|                       |   |
|-----------------------|---|
| Clase ISO Sala limpia | 6 |
|-----------------------|---|

|                               |        |
|-------------------------------|--------|
| Rango de temperatura ambiente | 0-50°C |
|-------------------------------|--------|

|                                  |    |
|----------------------------------|----|
| Puertos de E/S                   |    |
| Entrada digital                  | 16 |
| Salida digital                   | 16 |
| Entrada analógica                | 2  |
| Salida analógica                 | 2  |
| Entradas digitales de cuadratura | 4  |

|                               |        |
|-------------------------------|--------|
| E/S de fuente de alimentación | 24V 2A |
|-------------------------------|--------|

|              |   |
|--------------|---|
| Comunicación | 500 Hz Frecuencia de control<br>Modbus TCP<br>PROFINET<br>Ethernet/IP<br>USB 2.0, USB 3.0 |
|--------------|---|

|                        |                      |
|------------------------|----------------------|
| Fuente de alimentación | 100-240VAC, 47-440Hz |
|------------------------|----------------------|

|         |                          |
|---------|--------------------------|
| Humedad | 90%RH (sin condensación) |
|---------|--------------------------|

### Características físicas

|   |   |
|---|---|
| Tamaño de la caja de control (anch. x alt. x prof.) | 475 mm x 423 mm x 268 mm<br>(18,7 in x 16,7 in x 10,6 in) |
|---|---|

|      |                  |
|------|------------------|
| Peso | 12 kg (26,5 lbs) |
|------|------------------|

|            |                   |
|------------|-------------------|
| Materiales | Acero pulverizado |
|------------|-------------------|

## Consola de programación

### Funciones

|                  |      |
|------------------|------|
| Clasificación IP | IP54 |
|------------------|------|

|         |                          |
|---------|--------------------------|
| Humedad | 90%RH (sin condensación) |
|---------|--------------------------|

|                        |                    |
|------------------------|--------------------|
| Resolución de pantalla | 1280 x 800 píxeles |
|------------------------|--------------------|

### Características físicas

|            |          |
|------------|----------|
| Materiales | Plástico |
|------------|----------|

|                          |                  |
|--------------------------|------------------|
| Peso con 1 m de cable TP | 1,6 kg (3,5 lbs) |
|--------------------------|------------------|

|                    |                   |
|--------------------|-------------------|
| Longitud del cable | 4,5 m (177,17 in) |
|--------------------|-------------------|



**UNIVERSAL ROBOTS**



C/ San Dalmacio 5, 5-2  
P.E. La Resina - 28021 Madrid  
Telf: 91 127 03 04  
info@comsiscal.es